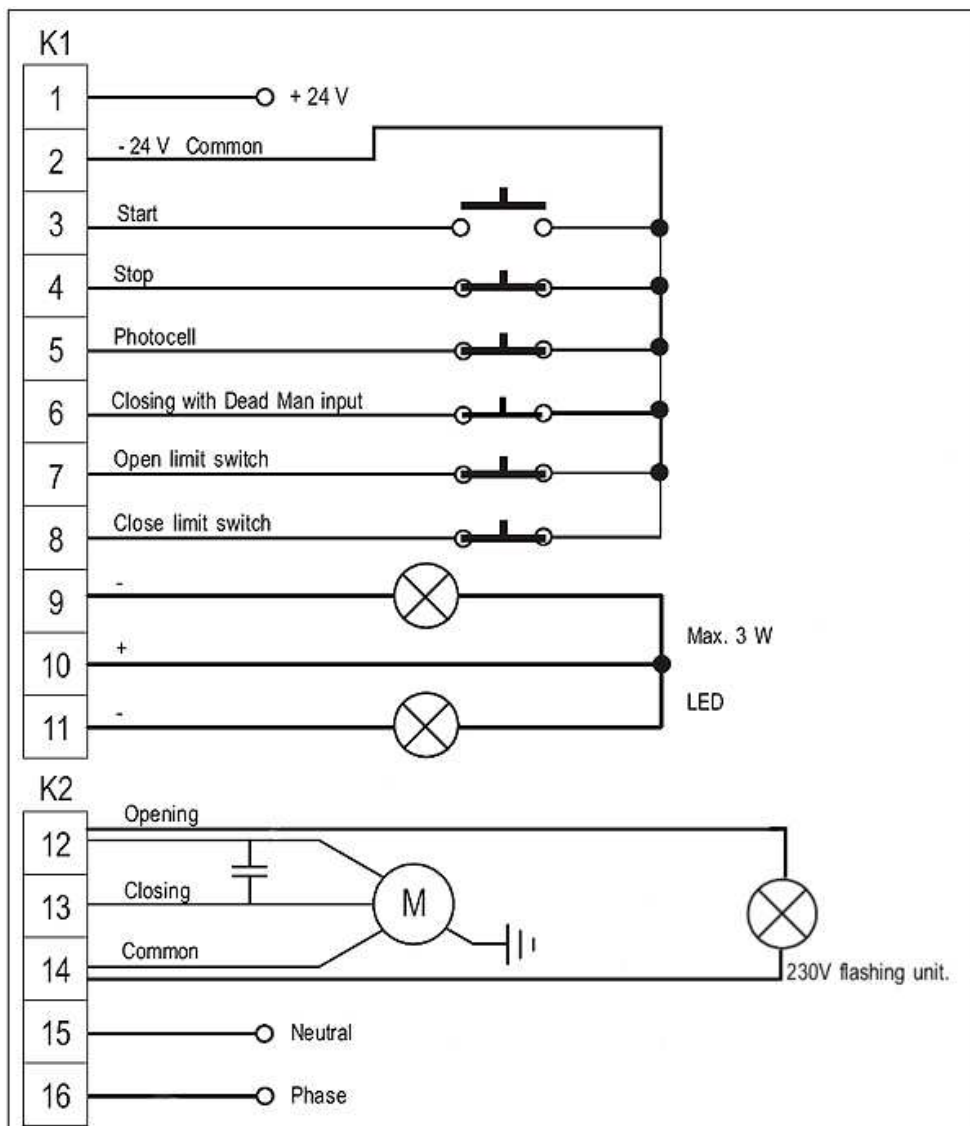


Schemat połączeń sterowania T22/T2E



- 1 – wyjście zasilania urządzeń zewnętrznych + 24 VDC
 2 – wyjście zasilania urządzeń zewnętrznych – 24 VDC, wspólny zacisków urządzeń kontroli dostępu i bezpieczeństwa
 3 – zacisk przycisku START (NO)

- 4 – zacisk przycisku STOP (NC)
 5 – zacisk sygnału fotokomórek (NC)
 6 – zacisk listwy krawędziowej/przycisk DEAD MAN (NC)
 7 – wyłącznik krańcowy na otwarciu (NC)
 8 – wyłącznik krańcowy na zamknięciu (NC)
 9 – zacisk lampy ostrzegawczej max. 3 W – 24 VDC
 10 – zacisk wspólny lamp + 24 VDC
 11 – zacisk lampy sygnalizacyjnej LED – 24 VDC
 12-13-14 – zasilanie silnika (12 – otwieranie, 13 – zamykanie, 14 – wspólny)
 15-16 zasilanie 230 VAC 50 Hz

UWAGA: wszystkie zaciski NC, jeżeli nie są wykorzystywane muszą być zmostkowane do masy (4, 5, 6, 7, 8 do 2)

Sterowania T22/T2E montowane w napędach Aprimatic ONDA 501/801/2001 i AT80 są fabrycznie przygotowane do pracy z proponowanymi ustawieniami parametrów pracy ustalonymi na potencjometrach P i suwakach DIP-SWITCH.

Aby ustalić parametry pracy użytkownika należy je modyfikować wg poniższych opisów. Pamiętaj, że zmiana ustawień DIP-SWICH wymaga wyłączenia i ponownego załączenia zasilania.

Ustawienie parametrów przy pomocy potencjometrów.

Potencjometr P1 – używany do regulacji czasu pauzy przy automatycznym zamykaniu w zakresie od 0 do 120 sekund.

Potencjometr P2 – używany do regulacji intensywności siły hamowania w zależności od wagi bramy. Zapewnia łagodne zatrzymanie się w momencie najazdu na wyłącznik krańcowy. Minimalna wartość lekka brama, maksymalna wartość ciężka brama.

Potencjometr P3 – używany do elektronicznej regulacji momentu obrotowego.

Ustawienie parametrów przy pomocy DIP-SWITCH SW1

S1	S2	Rodzaj pracy
ON	ON	Automatyczna standardowa
OFF	ON	Półautomatyczna z zatrzymaniem
ON	OFF	Automatyczna z zatrzymaniem
OFF	OFF	Dead man

Automatyczna: podanie komendy START powoduje otwieranie do pozycji otwartej, zamykanie następuje po upływie czasu pauzy. W trakcie otwierania komenda START jest ignorowana, w trakcie zamykania spowoduje zatrzymanie i powrót do pozycji otwartej.

Półautomatyczna z zatrzymaniem: podanie komendy START powoduje otwieranie do pozycji otwartej, zamykanie następuje po ponownej komendzie START. W trakcie otwierania podanie komendy START spowoduje zatrzymanie w danej pozycji, w trakcie zamykania spowoduje zatrzymanie i powrót do pozycji otwartej.

Automatyczna z zatrzymaniem – podanie komendy START powoduje otwieranie do pozycji otwartej. Podanie komendy START w trakcie otwierania spowoduje zatrzymanie bramy i zamknięcie po czasie pauzy ustawionym na potencjometrze P1. Zamknięcie następuje po czasie ustawionym na potencjometrze P1 lub po podaniu komendy START. W trakcie zamykania podanie komendy START spowoduje zatrzymanie i powrót do pozycji otwartej.

Dead man: wymaga obecności człowieka. Działanie silnika następuje przy ciągłym naciśnięciu przycisku. Puszczanie przycisku spowoduje zatrzymanie ruchu.

S3	Sposób działania fotokomórki
ON	Zamknięcie po przejściu
OFF	Zamknięcie po czasie pauzy

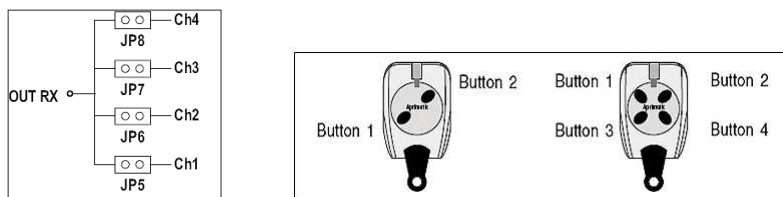
Funkcja ta jest aktywna tylko przy ustawieniu automatycznego zamykania. Pozycja ON powoduje zamknięcie bramy bezpośrednio po przejściu przez światło fotokomórki pomijając ustawiony czas pauzy automatycznego zamykania. Pozycja OFF powoduje zamknięcie bramy po czasie pauzy niezależnie od tego czy światło fotokomórki zostanie przecięte.

S4	Przebiegi lampy sygnalizacyjnej 24 VDC LED
ON	Funkcja aktywna
OFF	Funkcja nieaktywna

Jeżeli funkcja jest aktywna, to lampa sygnalizacyjna wykonuje serię błysków ostrzegawczych, po 3 sekundach zacznie pracować silnik. **Funkcja ta nie działa w przypadku lamp sygnalizacyjnych 230 VAC.**

Programowanie odbiornika 433,92 MHz (dotyczy T22)

Zwory JP5 do JP8 służą do wyboru kanału wyjścia odbiornika, które są przypisane odpowiednim przyciskom w pilocie.



JP5 – kanał 1 – przycisk 1
JP7 – kanał 3 – przycisk 3

JP6 – kanał 2 – przycisk 2
JP8 – kanał 4 – przycisk 4

Zwory JP1 i JP2 służą do wyboru rodzaju pracy styków przekaźnika, ustawienia ulegną zmianie po odłączeniu i ponownym podłączeniu zasilania.:

JP1 zdjęta, JP2 zdjęta – tryb monostabilny. Bez względu na długość działania przycisku pilota, styk jest zamykany na 1 sekundę.

JP1 założona, JP2 zdjęta – tryb bistabilny. Naciśnięcie przycisku pilota powoduje załączenie przekaźnika, kolejne naciśnięcie zwolnienie przekaźnika.

JP1 zdjęta, JP2 założona – tryb ciągły. Przełącznik jest załączony tak długo, jak długo trzymamy wciśnięty przycisk pilota.

JP1 założona, JP2 założona – konfiguracja nie używana. Uniemożliwia użycie kanału 3 i 4.

Tryby inne niż monostabilny do wykorzystania są w przypadku wyboru kanału 3 lub 4. Wpięcie dodatkowego modułu CA41 powoduje przejście w/w funkcji dla kanałów 3 lub 4. 2 kanał działa tylko w trybie monostabilnym.

Zwory JP3 i JP4 służą do wyboru i programowania rzędów przycisków 14-kanałowego pilota APRIMATIC.

Test pamięci odbiornika.

Po podłączeniu zasilania dioda DL9 i buzzer dają sygnały dźwiękowo-światłowe informujące o stanie pamięci odbiornika. 10 sygnałów informuje o całkowicie wolnej pamięci.

Kasowanie całkowite pamięci odbiornika.

Odłączyć zasilanie od odbiornika. Nacisnąć i trzymając przycisk SW2 podłączyć zasilanie. Dioda DL9 i buzzer będą dawać sygnał dźwiękowo-światłowy ciągły przez około 10 sekund, po czym zgaśnie. Puszczamy przycisk SW2. Po około 10 sekundach dioda DL9 i buzzer dadzą sygnał o wykonywaniu testu pamięci odbiornika. Procedura zakończona.

Kasowanie pojedynczego pilota z pamięci odbiornika.

Przy podłączonym zasilaniu nacisnąć przycisk SW2. Dioda DL9 i buzzer dadzą ciągły sygnał świetlno-dźwiękowy. Nacisnąć dowolny przycisk pilota, który ma zostać skasowany. Dioda DL9 i buzzer zasygnalizują wykonanie polecenia przerwą w sygnale. Procedura zakończona.

Programowanie pierwszego pilota do pamięci odbiornika.

Pamięć odbiornika musi być całkowicie wolna. Jeżeli nie jest, należy przeprowadzić procedurę całkowitego kasowania pamięci odbiornika. Jeżeli pamięć jest wolna, to przy podłączonym zasilaniu naciskamy jednocześnie wszystkie przyciski pilota na około 5 sekund. Dioda DL1 i buzzer dadzą ciągły sygnał świetlno-dźwiękowy. Ponownie naciskamy jednocześnie wszystkie przyciski pilota, nastąpi krótka przerwa w sygnale. Po czym naciskamy dowolny przycisk pilota i nastąpi ponownie krótka przerwa w sygnale. Sygnał będzie podawany przez następne 30 sekund i wyłączy się sam lub możemy wyłączyć przez naciśnięcie przycisku SW2 na odbiorniku. Procedura zakończona.

